

Κεφ. 1: Μετρικά Σύγκρισης Επίδοσης και  
Χρονοπρογράμματα (Benchmarking)

Κεφ. 1

Εαρινό Εξάμηνο 2017

# Metrics

- Computer business is all about metrics and measurements
- What is best: faster, more battery life, better graphics, more reliable, available, cheap, easy to fix
- Metrics.... Performance, Throughput, power, energy, temperature, Availability, MTTF, MTTR, IPC, Cycle Time, Area, TCO, Mispredicts, Misses, Stalls
- Means.... Average, Geometric Mean, Harmonic Mean)
- Probability Distributions... exponential, Weibull, lognormal
- You get the idea 😊: Need to understand what they mean and how to measure them
- Validation key : understand what you measure and report is correct

# Αξιολόγηση και Σύγκριση Επίδοσης Υπολογιστικών Συστημάτων

- Χρήσιμη για πολλούς λόγους:
  - Αγοραστή
    - καλή επιλογή
  - Χρήστη
    - βελτίωση συστήματος
  - Προγραμματιστή
    - πιο αποδοτικός κώδικας
  - Κατασκευαστή και Ερευνητή
    - Επίδοση/αξιολόγηση συστήματος
    - Χρησιμότητα καινούργιων ιδεών

# Προκλήσεις

- Πολύ μεγάλη ποικιλία στην αγορά υπολογιστών
- Διαφορετικοί στόχοι και προτεραιότητες
  - Κινητοί (smartphones and tablets)
  - Προσωπικοί (desktops):
  - Εξυπηρετητές (servers)
  - Ενσωματωμένοι (embedded)
  - Data Centers
  - Supercomputers
  - Functional Safety and IOT
- Τι είναι τα κατάλληλα μετρικά και προγράμματα σε κάθε περίπτωση

# Πως και τί συγκρίνουμε;

- Μέτρηση εκτέλεση προγράμματος σε δύο υπολογιστές (real/simulated)
  - configuration (processor, ram, clock, cores, disks, os, compiler, cooling etc)
  - κόστος
- Μέτρο Σύγκρισης
  - Χρόνος εκτέλεσης για ίδια δουλειά - high performance, desktop
  - Διεκπαιρωτική ικανότητα - πόσες δουλειές ολοκληρώνονται ανα μονάδα χρόνου (throughput, bandwidth) - servers
  - ενέργεια x latency, ενέργεια x latency<sup>2</sup> – high performance
  - Power – most platforms
  - Θερμοκρασία (peak temperature) – most platforms
  - Battery Life - mobile
  - Αξιοπιστία – πόσο συχνά λάθος, είδος λάθους

# Μετρο: Χρονος Εκτέλεσης

- Επίδοση μηχανης X στην εκτελεση ενος προγραμματος:

$$\text{Επίδοση}_X = 1 / \text{Χρονος Εκτελεσης}_X$$

- Η μηχανη X εχει καλυτερη επίδοση απο την Y στην εκτελεση ενος προγραμματος

$$\text{Επίδοση}_X > \text{Επίδοση}_Y$$

$$\text{Χρονος Εκτελεσης}_X < \text{Χρονος Εκτελεσης}_Y$$

# Μετρο: Χρονος Εκτελεσης (συν)

- Η μηχανη  $X$  είναι  $v$  φορές γρηγοροτερη απο τη  $Y$  σημαίνει:

$$\text{Επίδοση}_X / \text{Επίδοση}_Y = v$$

$$\text{Χρονος}_Y / \text{Χρονος}_X = v$$

# Τι είναι χρόνος εκτέλεσης;

- Χρόνος Ανταπόκρισης (response time): ο χρόνος που περασε. Αλλα περιλαμβάνει...
  - λειτουργικό συστημα
  - Ε/Ε(I/O)
  - συστήματα πολλαπλων χρηστων
- Χρόνος ΚΜΕ (CPU time): ο χρόνος που ο επεξεργαστης εργαζεται σε ενα προγραμμα
- CPU time = **User time** + System Time



# Παραδειγμα

- Στο UNIX χρονος που περασε δινεται απο την εντολη time:

```
> time gcc foo.c -o foo
```

```
real 2m39,00
```

```
user 1m30,70s
```

```
sys 0m12,90s
```

- Χρονος Χρηστη 90.7s (Χρόνος ΚΜΕ, CPU time)

# Συχνότητα, περίοδος, κύκλος μηχανής

- Επεξεργαστές κατασκευάζονται με ρολοι που τρέχει σε συγκεκριμένη συχνότητα (frequency cycles/s ή Hz (Hertz))
- Η περίοδος =  $1/\text{συχνότητα}$ , ονομάζεται **χρονος κυκλου μηχανης** (clock cycle time)
- Μια μηχανη με εναν επεξεργαστη που τρέχει στα 2GHz. Τι είναι ο χρονος κυκλου μηχανης:  
 $1/2\text{GHz} = 1/2 \times 10^9 \text{Hz} = 0.5 \times 10^{-9} \text{s} = 0.5 \text{ns}$
- Ποσους κυκλους μηχανης εχει 1s; \_\_\_\_\_

# Τι επηρεάζει τον χρόνο εκτέλεσης ενός προγράμματος

Χρονος = Εντολες x CPI x Χρονος Κυκλου Μηχανης

CPU Time = I x CPI x Clock Cycle Time

CPU Time = I x CPI / Clock Rate

- Το CPI (ή IPC=1/CPI) επιτρέπει σύγκριση δυο υλοποιήσεων με ίδια αρχιτεκτονική και ρολόι

# Static and Dynamic Program Number of Instructions

int array_sum(int *a, int n){	// \$4 is a, \$5 is n	
sum = 0;	// \$? is sum, \$? is i	
for(i=0;i<n;i++)	blez	\$5,\$L8
sum+=a[i];	move	\$2,\$0
return sum;	move	\$3,\$0
}	\$L4:	
How many lines of C	lw	\$6,0(\$4)
code? How many	addiu	\$3,\$3,1
assembly operations	addu	\$2,\$2,\$6
	addiu	\$4,\$4,4
	bne	\$3,\$5,\$L4
if n=10. How many		
operations get executed?	j	\$31     //return
How many assembly	\$L8:	
instructions?	move	\$2,\$0
	j	\$31     // return

# Τι επηρεάζει την επίδοση (συν)

Κυκλοι Μηχανης ( Clock Cycles)

= Αριθμος εντολων που εκτελουνται x

Μεσος Αριθμος Κυκλων Μηχανης ανα Εντολη

= Εντολες x Κυκλοι Ανα Εντολη

= Instructions x Cycles Per Instruction = I x CPI

# Τι επηρεάζει την επίδοση

Χρονος ΚΜΕ = Κυκλοι Μηχανης ΚΜΕ για ενα Προγραμμα x  
Χρονος Κυκλου Μηχανης

= CPU Clock Cycles x Clock Cycle Time

= **Κυκλοι Μηχανης x Χρονος Κυκλου Μηχανης**

= **Κυκλοι Μηχανης / Συχνοτητα**

# Παράδειγμα

Ένα πρόγραμμα χρειάζεται 10s για να τρέξει στον υπολογιστή A με συχνότητα 2GHz.

Ένας σχεδιαστής προτείνει μια καινούργια μηχανή B, οι οποίοι θα χρειαστεί 1.2 περισσότερους κύκλους από την A αλλά με σημαντική αύξηση στην συχνότητα του ρολογιού.

Σε ποια συχνότητα πρέπει να τρέχει η μηχανή B για να έχει χρόνο εκτέλεσης 6s;

# Παραδειγμα (συν)

- CPU Time A = Clock Cycles A / Clock Rate A  
 $10\text{s} = \text{Clock Cycles A} / 2 \times 10^9 \text{ cycles/s}$   
Clock Cycles A =  $20 \times 10^9$  cycles

CPU Time B = Clock Cycles B / Clock Rate B  
 $6\text{s} = 1.2 \text{ Clock Cycles A} / \text{Clock Rate B}$   
Clock Rate B =  $1.2 \cdot 20 \times 10^9 \text{ cycles} / 6 \text{ s} = 4 \text{ GHz}$



# Παραδειγμα

Δυο υλοποιησεις της ιδιας αρχιτεκτονικης και compiler εχουν για καποιο προγραμμα

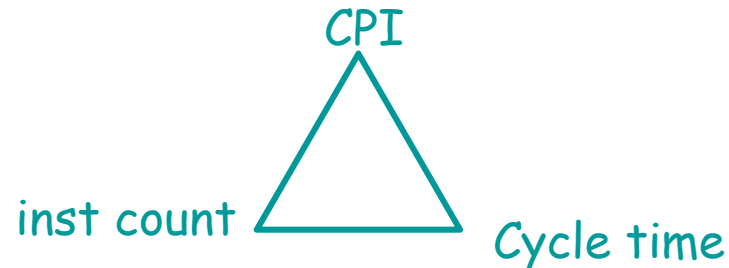
	Κυκλο Ρολογιου	CPI
A	1ns	2
B	2ns	1.2

Ποια μηχανη εχει την καλυτερη επίδοση και ποσο καλυτερη ειναι;

# Τι επηρεάζει τις παραμετρους επίδοσης

$$\text{Time} = I \times \text{CPI} \times \text{Clock Cycle Time}$$

- I: ΑΣΕ, μεταγλωτιστής, προγράμμα, data
- CPI: οργανωση/μικροαρχιτεκτονική, ΑΣΕ
- Clock Cycle Time: τεχνολογια, οργάνωση
- Αλληλοεπιδρασεις μεταξυ I, CPI και Clock Cycle Time (συγκρουομενοι στοχοι)



# Πως μετρουμε...

- Clock Cycle Time: κατασκευαστής
- Χρονος ΚΜΕ: σύστημα
- CPI: προσομοίωση, μετρητές υλικού
- I: με instrumentation, προσομοίωση, μετρητες υλικου

# Example: Calculating CPI bottom up

Base Machine

Op	Freq	Cycles	CPI(i)	(% Time)
ALU	50%	1	.5	(33%)
Load	20%	2	.4	(27%)
Store	10%	2	.2	(13%)
Branch	20%	2	.4	(27%)
			<u>1.5</u>	

Typical Mix of  
instruction types  
in program

# Παρατηρήσεις

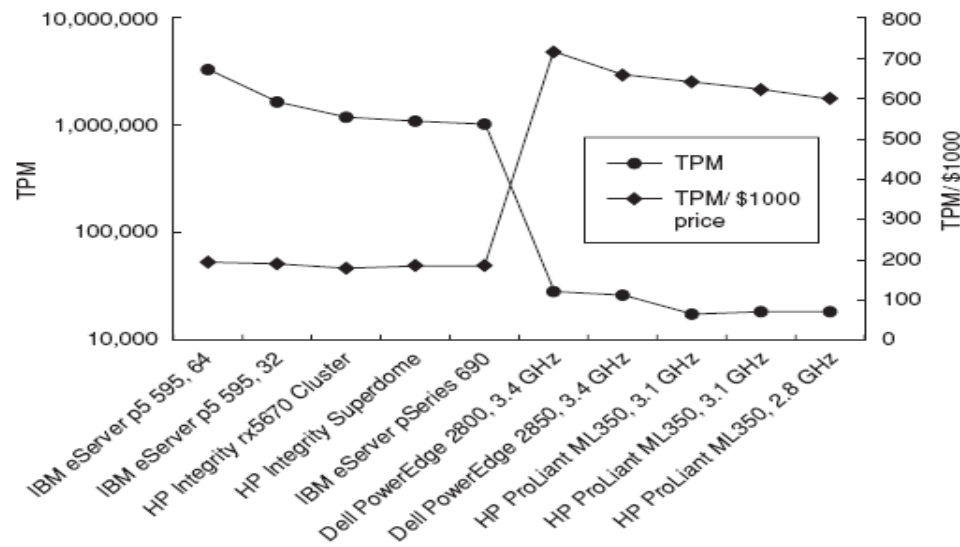
- Χρονος είναι το μόνο αξιοπιστο μετρο συγκρισεως για επίδοση
- Όταν συγκρίνουμε εξετάζουμε όλες τις μεταβλητές που επηρεάζονται, πχ
  - Πχ όταν ο χρονος κυκλου μηχανης είναι ιδιος και έχουμε περισσότερες εντολες αλλα μικροτερο CPI μπορεί να έχουμε καλύτερη επίδοση

# Αλλα Μετρα Συγκρισης: BIPS, BFLOPS, GIPS, GFLOPS

- Billion Instructions Per Second (GIPS)
- Προβληματα με το xIPS και τα xFLOPS
  - δεν σχετιζεται με την αρχιτεκτονικη ή οργανωση (δεν μπορεί να συγκρινεις διαφορετικες αρχιτεκτονικες ή οργανωσεις)
  - δυνατον να διαφερει αντιστροφως αναλογα με την επίδοση (αν συγκρίνουμε διαφορετικές αρχιτεκτονικές)
- Μέγιστη Επίδοση (σπάνια εφικτή)

# Throughput

- Important for Servers
- For Database, Websearch like applications metric Transactions per Minute (TPM)
- Benchmarks TPC, Websearch



# Παραδείγματα Servers for TP

Vendor and system	Processors	Memory	Storage	Database/OS	Price
IBM eServer p5 595	64 IBM POWER 5 @1.9 GHz, 36 MB L3	64 cards, 2048 GB	6548 disks 243,236 GB	IBM DB2 UDB 8.2/ IBM AIX 5L V5.3	\$16,669,230
IBM eServer p5 595	32 IBM POWER 5 @1.9 GHz, 36 MB L3	32 cards, 1024 GB	3298 disks 112,885 GB	Oracle 10g EE/ IBM AIX 5L V5.3	\$8,428,470
HP Integrity rx5670 Cluster	64 Intel Itanium 2 @ 1.5 GHz, 6 MB L3	768 dimms, 768 GB	2195 disks, 93,184 GB	Oracle 10g EE/ Red Hat E Linux AS 3	\$6,541,770
HP Integrity Superdome	64 Intel Itanium 2 @ 1.6 GHz, 9 MB L3	512 dimms, 1024 GB	1740 disks, 53,743 GB	MS SQL Server 2005 EE/MS Windows DE 64b	\$5,820,285
IBM eServer pSeries 690	32 IBM POWER4+ @ 1.9 GHz, 128 MB L3	4 cards, 1024 GB	1995 disks, 74,098 GB	IBM DB2 UDB 8.1/ IBM AIX 5L V5.2	\$5,571,349
Dell PowerEdge 2800	1 Intel Xeon @ 3.4 GHz, 2MB L2	2 dimms, 2.5 GB	76 disks, 2585 GB	MS SQL Server 2000 WE/ MS Windows 2003	\$39,340
Dell PowerEdge 2850	1 Intel Xeon @ 3.4 GHz, 1MB L2	2 dimms, 2.5 GB	76 disks, 1400 GB	MS SQL Server 2000 SE/ MS Windows 2003	\$40,170
HP ProLiant ML350	1 Intel Xeon @ 3.1 GHz, 0.5MB L2	3 dimms, 2.5 GB	34 disks, 696 GB	MS SQL Server 2000 SE/ MS Windows 2003 SE	\$27,827
HP ProLiant ML350	1 Intel Xeon @ 3.1 GHz, 0.5MB L2	4 dimms, 4 GB	35 disks, 692 GB	IBM DB2 UDB EE V8.1/ SUSE Linux ES 9	\$29,990
HP ProLiant ML350	1 Intel Xeon @ 2.8 GHz, 0.5MB L2	4 dimms, 3.25 GB	35 disks, 692 GB	IBM DB2 UDB EE V8.1/ MS Windows 2003 SE	\$30,600



# Trade-off:

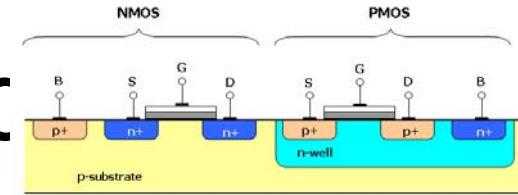
## Throughput vs Response Time

- Some services/applications have tight QoS requirements
  - Response time 99.9% of queries within 300ms
  - 90<sup>th</sup>: the maximum latency of 90% of the queries when sorted in ascending order
  - 99<sup>th</sup>: the maximum latency of 99% of the queries when sorted in ascending order
- Increasing throughput on a machine may use idle resources but contention on shared resources hurt response time
- Challenge: configure system for QoS that maximizes efficiency

# Power and Energy

- Power one of the main design constraint nowadays
- Most compute platforms have fixed power envelopes
  - Thermal and power delivery reasons
- **POWER = ENERGY / TIME**
- Units: Watts (W)  $1W = 1\text{Joule}/1\text{Second}$
- 1 Joule:
  - The energy required to lift a medium-size tomato (100 g) 1 meter vertically from the surface of the Earth,
  - The typical energy released as heat by a person at rest every 1/60 second
  - Processors: work to move current across the chip
- Can burn same amount of energy fast or slow (higher or lower power)
- Higher power means higher temperature and ability to deliver required power
- Problem: Get power in, get power out from processors and without burning them (or needing exotic/expensive cooling)

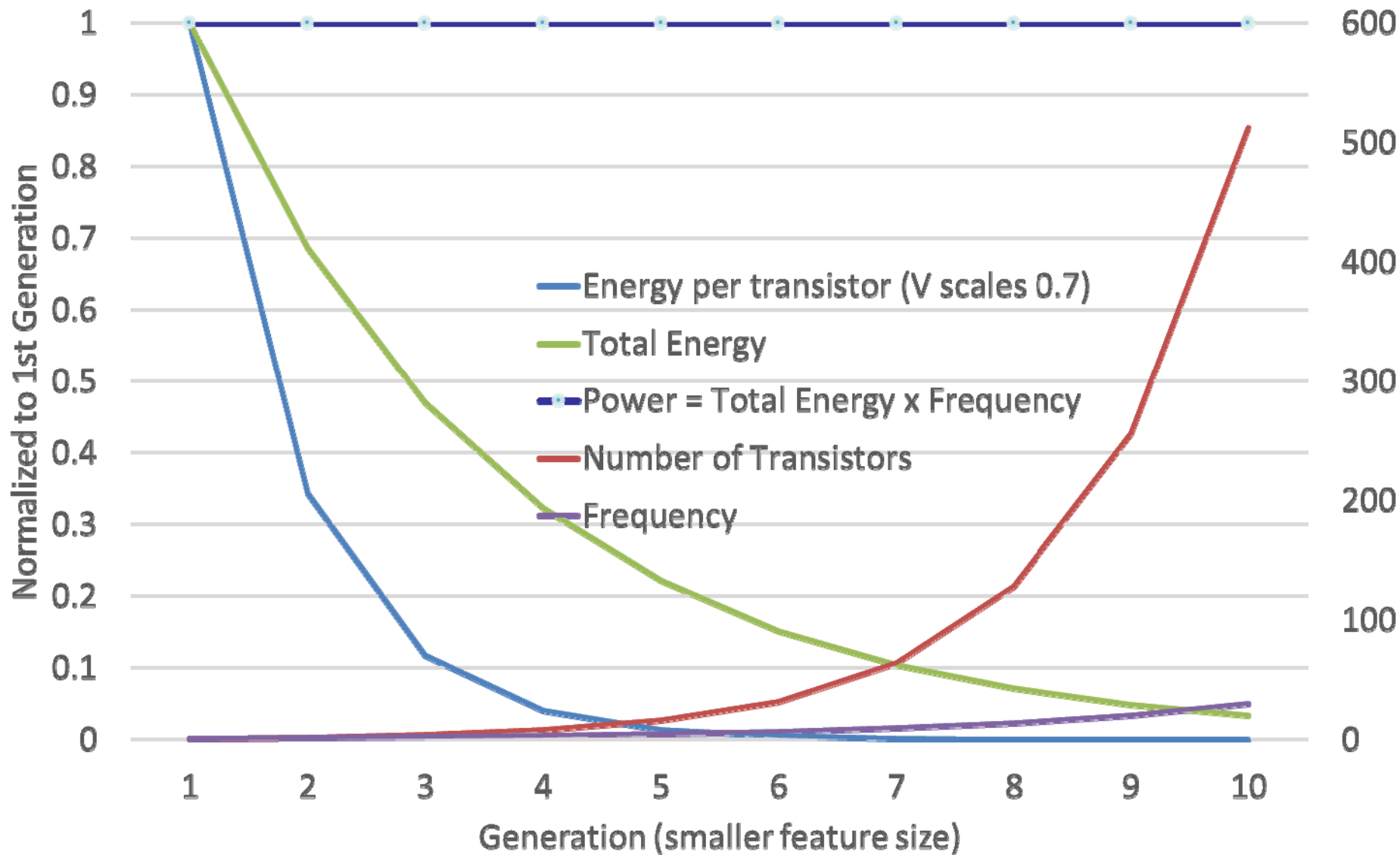
# Dynamic Energy and

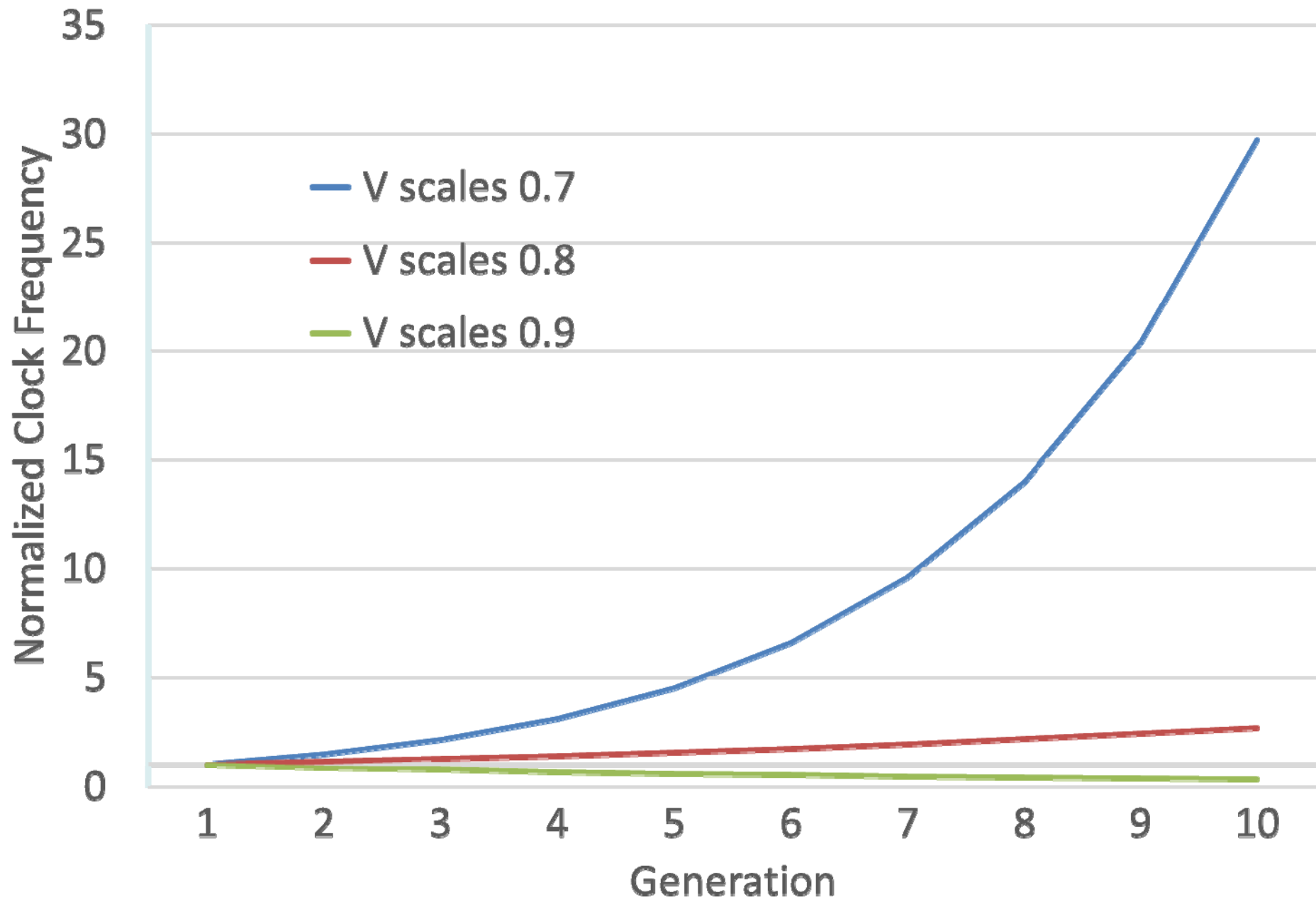


- CMOS Transistors Dynamic energy
  - Transistor switch from 0  $\rightarrow$  1 or 1  $\rightarrow$  0
  - Energy =  $\frac{1}{2} \times \text{Capacitive load} \times \text{Voltage}^2$  ( $\frac{1}{2} C \times V^2$ )
  - Capacitive load: depends on number of transistors switching (not all switch!) =  $\alpha$  Chip Capacitance
    - $\alpha$ : activity factor
- Dynamic power
  - Power = Energy/Time (rate of energy consumption)
  - $\frac{1}{2} \times \text{Capacitive load} \times \text{Voltage}^2 / \text{Clock Period}$
  - $\frac{1}{2} \times \text{Capacitive load} \times \text{Voltage}^2 \times \text{Frequency}$
- Reducing clock rate reduces power, not energy (the same works gets done but slower)

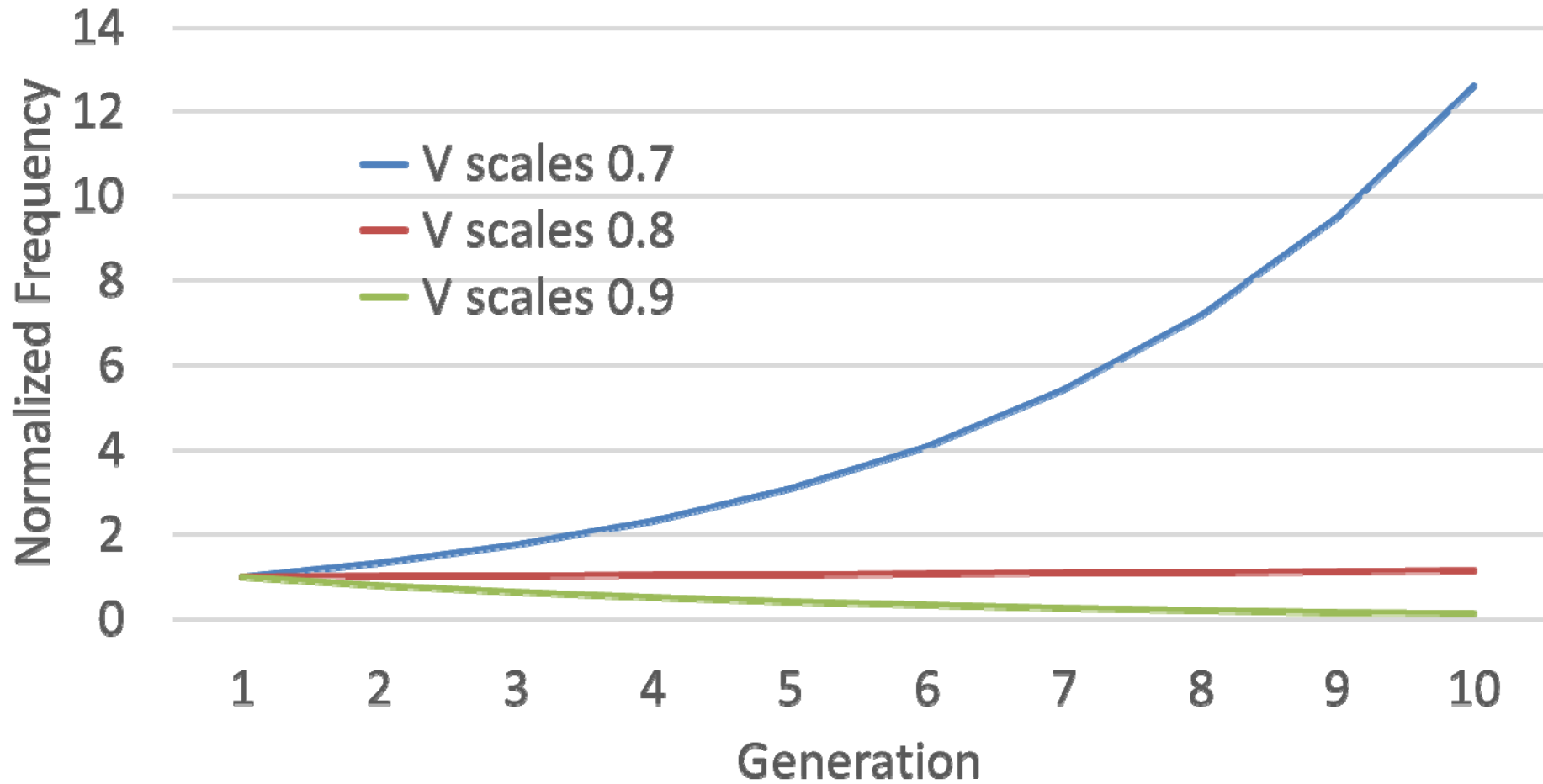
# Technology Scaling (simplified model)

- Number of Active Devices           x2
- Capacitance                            x0.7
- Voltage                                 x0.7
  
- Device Energy                         x0.35
  - $0.7 \times (0.7)^2 = 0.35$
- Chip Energy                            x0.7
  - $2 \times 0.7 \times (0.7)^2 = 0.7$
  - Energy Decreases
  - For same power room options:
    - increase Frequency by  $1/0.7=1.4$
    - Include more transistors (functionality)
- Unfortunately V stop scaling by 0.7x. Implications?



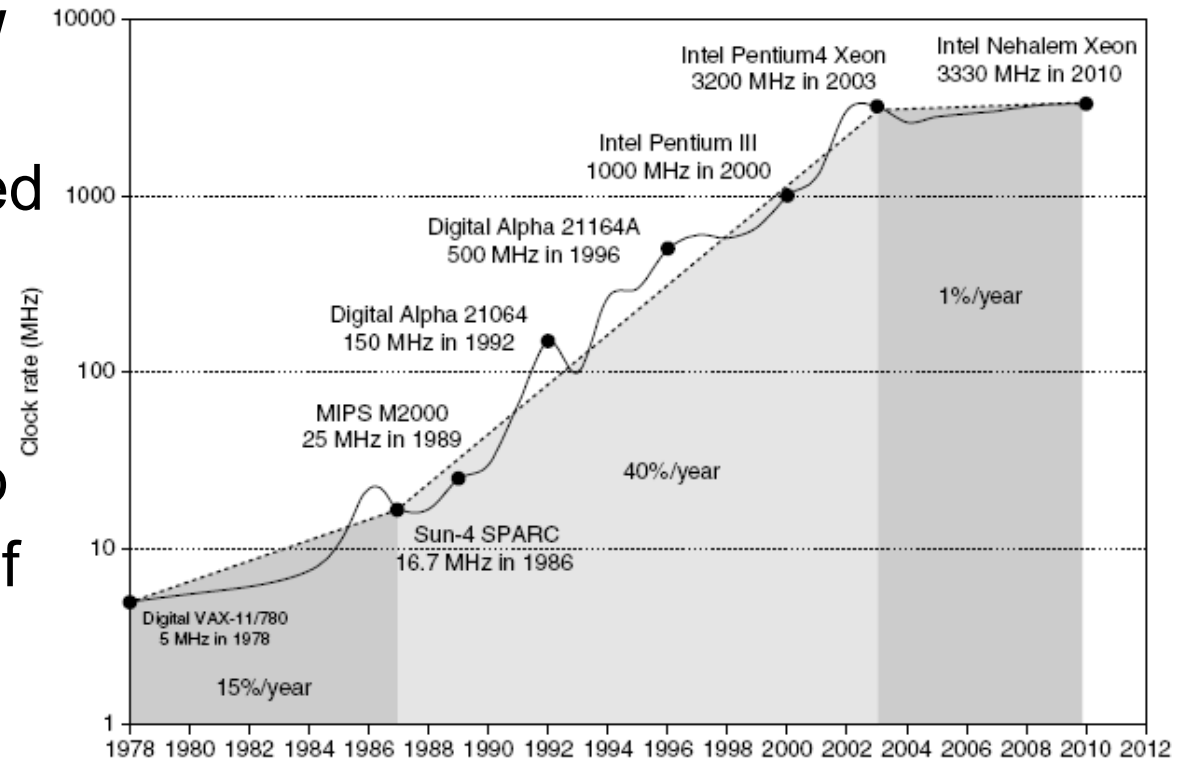


# Die size? Increase by 20 per generation



# Power Wall

- Intel 80386 consumed ~ 2 W
- 3.3 GHz Intel Core i7 consumed 130 W
- Heat must be dissipated from 1.5 x 1.5 cm chip
- This is the limit of what can be cooled by air





# Static Power

- Power = Dynamic + Static
  - 20-30% Static
- Static is losses due to imperfections
  - also called leakage
- Static power consumption
  - $\text{Current}_{\text{static}} \times \text{Voltage}$
  - Scales with number of transistors
- Reduce Static Power
  - Higher supply Voltage ☹ - breaks energy scaling
  - Power gating (no current for inactive parts)

# Reducing Power

- Techniques for reducing power:
  - Dynamic Voltage-Frequency Scaling
  - Low power state for DRAM, disks
  - Turning off cores (power gating)
  - Clock Gating
  - Do nothing well
  - Better transistors
  - Choose between power hungry with less area transistors over power efficient but larger area transistors

# Performance(Clock Frequency)

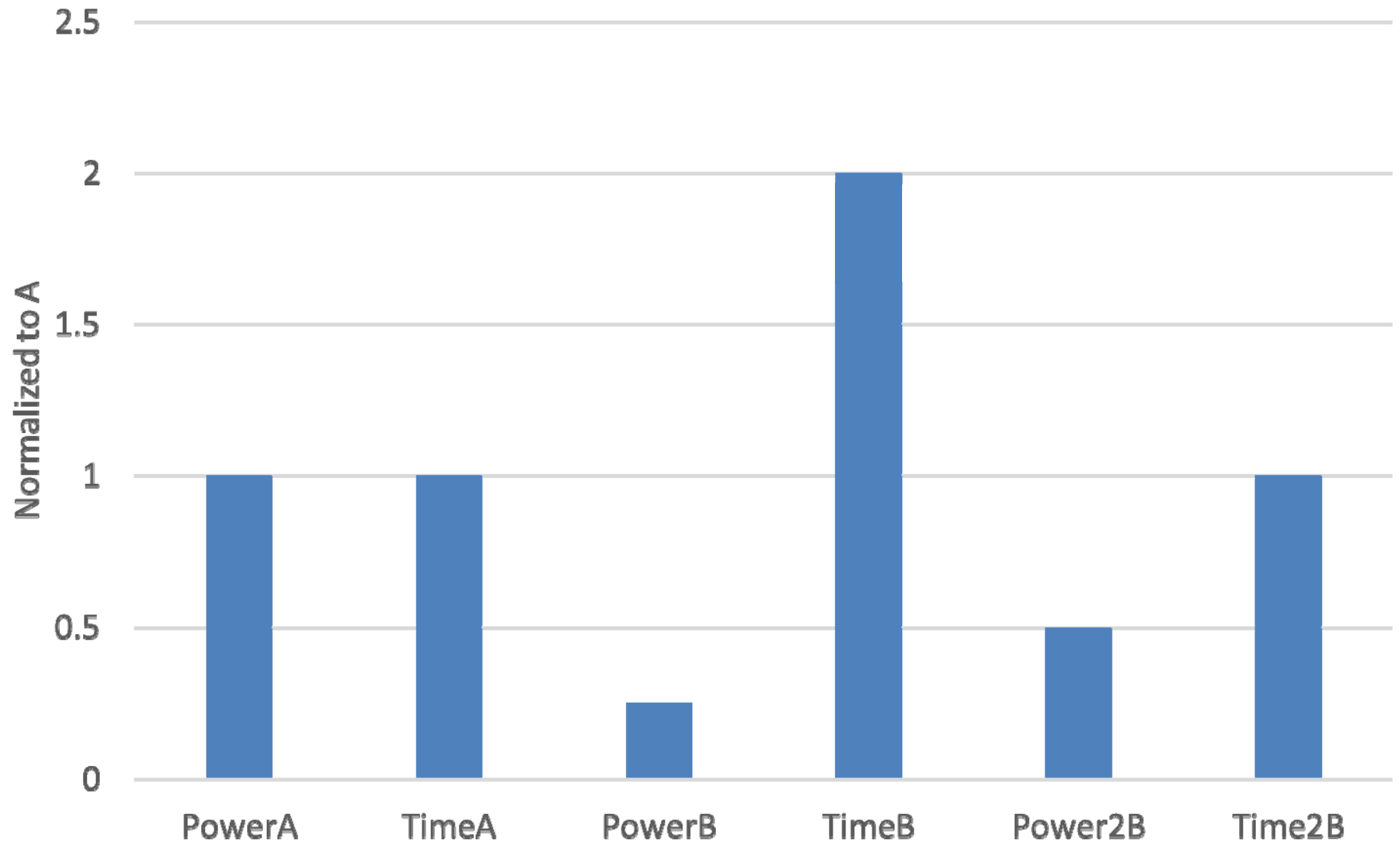
- What happens to the execution time of a program when we lower/increase clock frequency of a processor (DVFS)
  - Execution Time = I . CPI . Cycle Time
- Memory operates at a different clock rate
  - Has its own clock (memory controller)

# Performance(Clock Frequency)

- What happens to the execution time of a program when we lower/increase clock frequency of a processor
  - Execution Time = I . CPI . Cycle Time
- Memory operates at a different clock rate
  - Has its own clock (memory controller)
- $T_{ref} = T_{CPU\_REF} + T_{MEM\_REF}$
- $T_{CPU} = T_{CPU\_REF} * F_{new}/F_{ref}$
- $T_{MEM} = T_{MEM\_REF}$

# Reducing Power

- **Parallelism:** get same performance with less power.
- Provided program is parallelizable
- Assume  $F$  proportional to  $V$  (simplified example)
  1.  $P = C V^2 F$
  2.  $P = 2 (C (V/2)^2 F/2) = C V^2 F / 4$ 
    - use twice real estate
- What is best choice 1 or 2?
- Answer of processor industry 1.x



# Πως μετρούμε Power, Energy, Temperature

- Πραγματικές Μηχανές
  - Μετρητές υλικού παρέχουν δυνατότητα ρύθμισης/παρατήρησης energy, voltage, frequency και της θερμοκρασίας ενός επεξεργαστή (DRAM)
- Υπό μελέτη-κατασκευή
  - με εργαλεία προσομοίωσης (wattch, cacti, hotspot, atmi, mcpat, cad tools)

# Μετρικά Απόδοσης Ισχύος (Power Efficiency Metrics)

- Energy – more emphasis on energy ignores performance
  - If you voltage scale then low energy BUT very slow!
  - Energy useful metric if a system does not use voltage scaling
- Energy.Delay – considers performance
  - Ίδιο βάρος σε ενέργεια και χρόνο
- Energy.Delay<sup>2</sup> - more emphasis on performance
  - Περισσότερη έμφαση στην επίδοση
  - If you voltage scale you will pay square on performance
- Energy/Instruction (energy efficiency)

- Παράδειγμα για το ίδιο έργο A: 1W, 1s, B: 2W, 0.75s

	A	B
• E(J)	1	1.5
• ED(Js)	1	1.125
• ED <sup>2</sup> (Js <sup>2</sup> )	1	0.85



# Αξιοπιστία (Dependability)

- Αναξιόπιστα συστήματα στοιχίζουν
  - Έλλειψη εμπιστοσύνης στην αγορά
  - Δυσарέσκεια με προϊόντα
- Μετρικά
  - MTTF (mean time to failure) in hours
  - FIT (failure in time) =  $10^9\text{hrs}/\text{MTTF}$
  - MTTR (mean time to repair)
  - Availability =  $\text{MTTF}/(\text{MTTF}+\text{MTTR})$ 
    - 99.999 high target (large banks)
- E.g. server companies build highly dependable systems
  - On error detection retry
  - Error detection correct
  - If permanent error use spare cores, spare memory
  - ...

# Example calculating reliability

- If modules have *exponentially distributed lifetimes* (age of module does not affect probability of failure) then overall failure rate is the sum of failure rates of the modules
  - Πιθανότητα λάθους ανά πάσα στιγμή ανεξάρτητη του χρόνου
  - Total FIT =  $\sum FIT_i$
- Calculate FIT and MTTF for 10 disks (1M hour MTTF per disk), 1 disk controller (0.5M hour MTTF), and 1 power supply (0.2M hour MTTF):

*FailureRate*  $e =$

*MTTF* =

# Example calculating reliability

- If modules have *exponentially distributed lifetimes* (age of module does not affect probability of failure), overall failure rate is the sum of failure rates of the modules
- Calculate FIT and MTTF for 10 disks (1M hour MTTF per disk), 1 disk controller (0.5M hour MTTF), and 1 power supply (0.2M hour MTTF):

$$\begin{aligned} \text{FailureRate} &= 10 \times (1/1,000,000) + 1/500,000 + 1/200,000 \\ &= (10 + 2 + 5) / 1,000,000 \\ &= 17 / 1,000,000 \implies 17 \text{ failures } \_in \_1e6\text{hours} \\ &= 17,000 \text{ FIT} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{MTTF} &= 1,000,000,000 / 17,000 \\ &\approx 59,000 \text{ hours} \end{aligned}$$

$$59000 / (24 \times 365) \approx 7 \text{ years}$$

# Συνοψη και Συγκριση Επίδοσης

- Ένας αριθμος για την περιγραφη της Επίδοσης σε πολλα προγραμματα
- Προταθηκαν και χρησιμοποιουνται διαφοροι μεσοι οροι:
  - αριθμητικός,
  - Σταθμισμένος αριθμητικός (weighted arithmetic)
  - γεωμετρικός
  - αρμονικός

# Σύνοψη

	Υπολογιστής A	Υπολογιστής B
Προγρ. 1(s)	1	10
Προγρ. 2(s)	1000	100
Συν. Χρονος(s)	1001	110
Αριθ. Μεσος	500.5	55

Για το 1 η μηχανη A ειναι 10 φορες πιο γρηγορη

Για το 2 η μηχανη B ειναι 10 φορες πιο γρηγορη

Συνολικα η μηχανη B ειναι 9.1 φορες πιο γρηγορη

# Σύνοψη

- Αριθμητικός Μέσος Όρος (Arithmetic Mean) συνοψίζει τον συνολικό χρόνο εκτέλεσης  $n$  προγραμμάτων

$$AM = \sum X_{\text{chronos}_i} / n$$

- Τι γίνεται εάν το πρόγραμμα 1 είναι πιο “σημαντικό” από το 2; Χρήση βαρών για το κάθε πρόγραμμα. Weighted Arithmetic Mean,

$$WAM = \sum w_i X_{\text{chronos}_i} / n$$

# Πραγματικά Δεδομένα: SPEC

- Οργανισμός αξιολόγησης με μέλη διάφορες εταιρείες
- Μέτρα:
  - Execution Time Ratio
  - Γεωμετρικός Μέσος (Geometric Mean)
  - Spec Ratio

# SPEC: Γεωμετρικός Μέσος

- Για κάθε πρόγραμμα  $i$  υπολογίσε το execution ratio  $ER_i = (\text{χρονος μηχανής αναφοράς} / \text{χρονος μηχανη μετρησης})$
- Συνοψίσε τα Execution Ratio  $n$  προγραμμάτων με Γεωμετρικό Μέσο

- $$\text{SpecRatio} = \sqrt[n]{\prod_{i=1}^n ER_i}$$



# Measure Deviation

- Does a single mean well summarize performance of programs in benchmark suite?
- Can decide if mean a good predictor by characterizing variability of distribution using standard deviation

# Measure Deviation

- Does a single mean well summarize performance of programs in benchmark suite?
- Can decide if mean a good predictor by characterizing variability of distribution using standard deviation
- Like geometric mean, geometric standard deviation is multiplicative rather than arithmetic
- Can simply take the logarithm of SPECRatios, compute the standard mean and standard deviation, and then take the exponent to convert back:

$$GeometricMean = \exp\left(\frac{1}{n} \times \sum_{i=1}^n \ln(SPECRatio_i)\right)$$

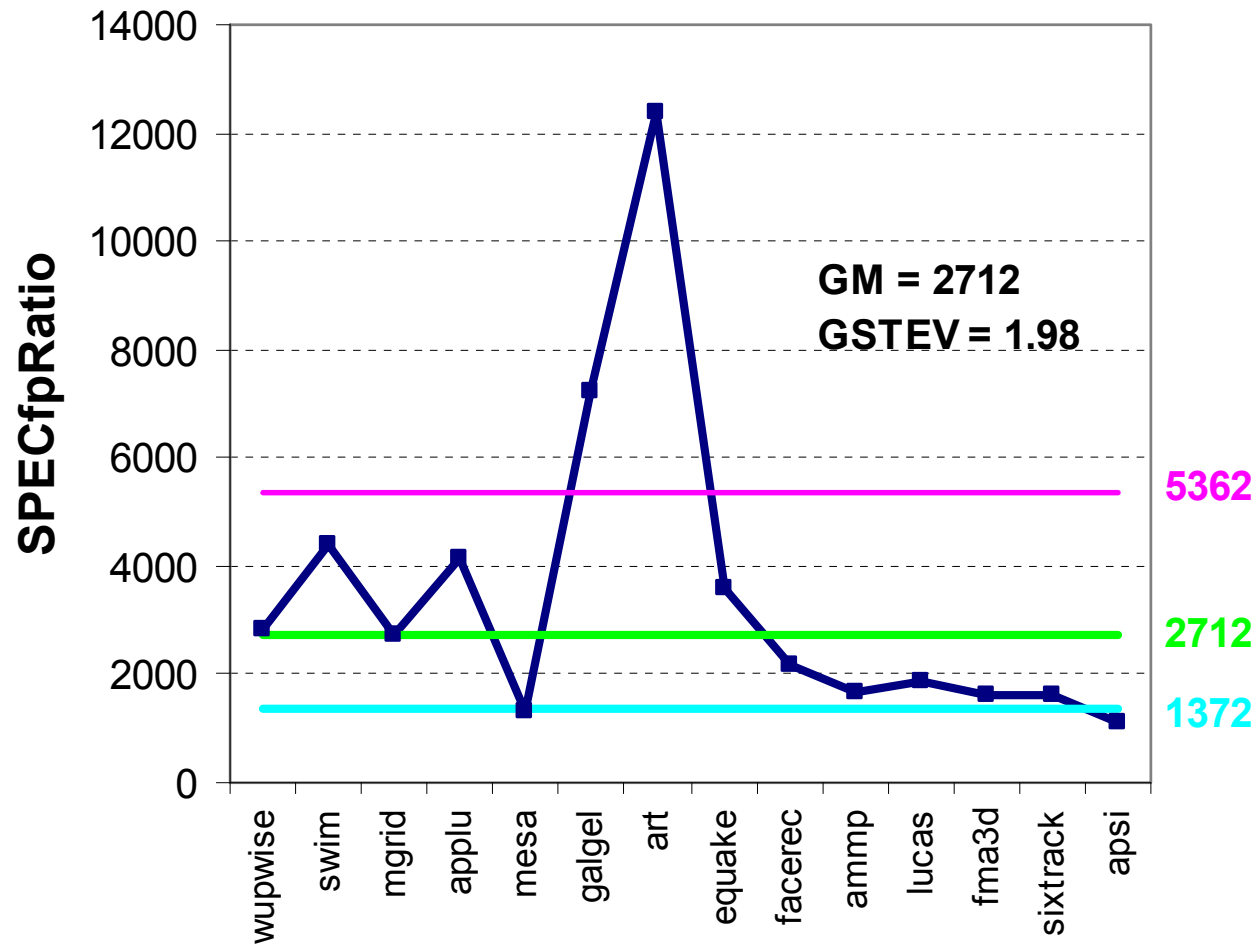
$$GeometricStDev = \exp(StDev(\ln(SPECRatio_i)))$$

# How Summarize Suite Performance

- Standard deviation is more informative if know distribution has a standard form
  - *bell-shaped normal distribution*, whose data are symmetric around mean
  - *lognormal distribution*, where logarithms of data--not data itself--are normally distributed (symmetric) on a logarithmic scale
- For a lognormal distribution, we expect that
  - 68% of samples fall in range  $[mean / gstddev, mean \times gstddev]$
  - 95% of samples fall in range  $[mean / gstddev^2, mean \times gstddev^2]$

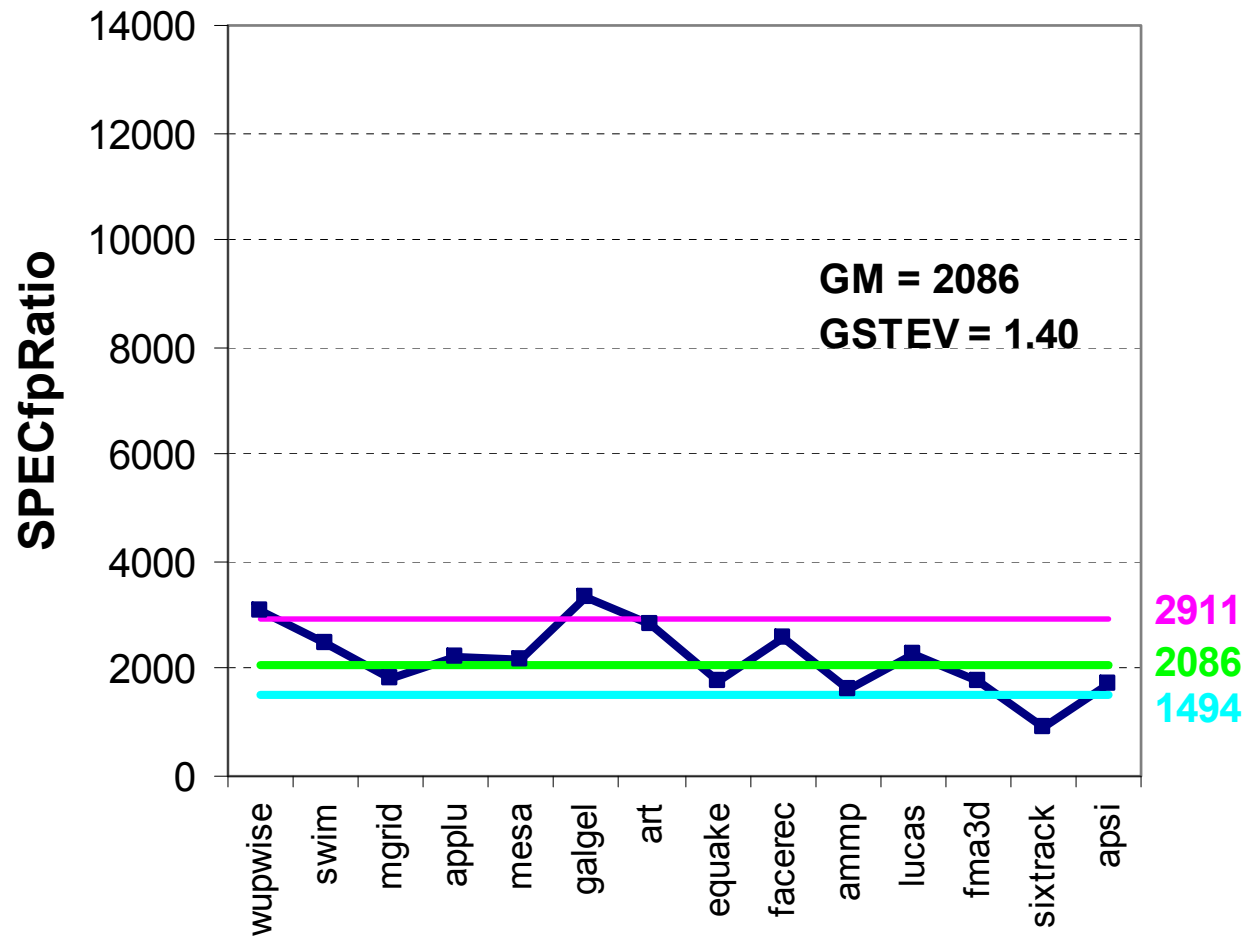
# Example Standard Deviation (1/2)

- GM and multiplicative StDev of SPECfp2000 for Itanium 2



# Example Standard Deviation (2/2)

- GM and multiplicative StDev of SPECfp2000 for AMD Athlon



# Comments on Itanium 2 and Athlon

- Standard deviation of 1.98 for Itanium 2 is much higher-- vs. 1.40--so results will differ more widely from the mean, and therefore are likely less predictable
- Falling within one standard deviation:
  - 10 of 14 benchmarks (71%) for Itanium 2
  - 11 of 14 benchmarks (78%) for Athlon
- Thus, the results are compatible with a lognormal distribution (expect 68%)

# Benchmarking

- SPEC οργανισμός για παροχή  
χρονοπρογραμμάτων σύγκρισης επίδοσης
  - Usually used for desktop ad servers
  - [www.spec.org](http://www.spec.org)
- EEMBC
  - For embedded processors
  - [www.eembc.org](http://www.eembc.org)

# Different Benchmarks

- **SPEC CPU**: popular desktop benchmark suite
  - CPU only, split between integer and floating point programs
  - SPECint2006 has 12 integer, SPECfp2006 has 17 integer prog
  - **SPEC SFS** (NFS file server) and **SPEC Web** (WebServer) added as server benchmarks
- **Transaction Processing Council** measures server performance and cost-performance for databases
  - **TPC-C** Complex query for Online Transaction Processing
  - TPC-H models ad hoc decision support
  - TPC-W a transactional web benchmark
  - TPC-App application server and web services benchmark



# SCIENCE

GNU C compiler ←

Interpreted string processing ←

Combinatorial optimization ←

Block-sorting compression ←

Go game (AI)

Video compression

Games/path finding

Search gene sequence

Quantum computer simulation

Discrete event simulation library

Chess game (AI)

XML parsing

---

CFD/blast waves

Numerical relativity

Finite element code

Differential equation solver framework

Quantum chemistry

EM solver (freq/time domain)

Scalable molecular dynamics (~NAMD)

Lattice Boltzman method (fluid/air flow)

Large eddie simulation/turbulent CFD

Lattice quantum chromodynamics

Molecular dynamics

Image ray tracing

Sparse linear algebra

Speech recognition

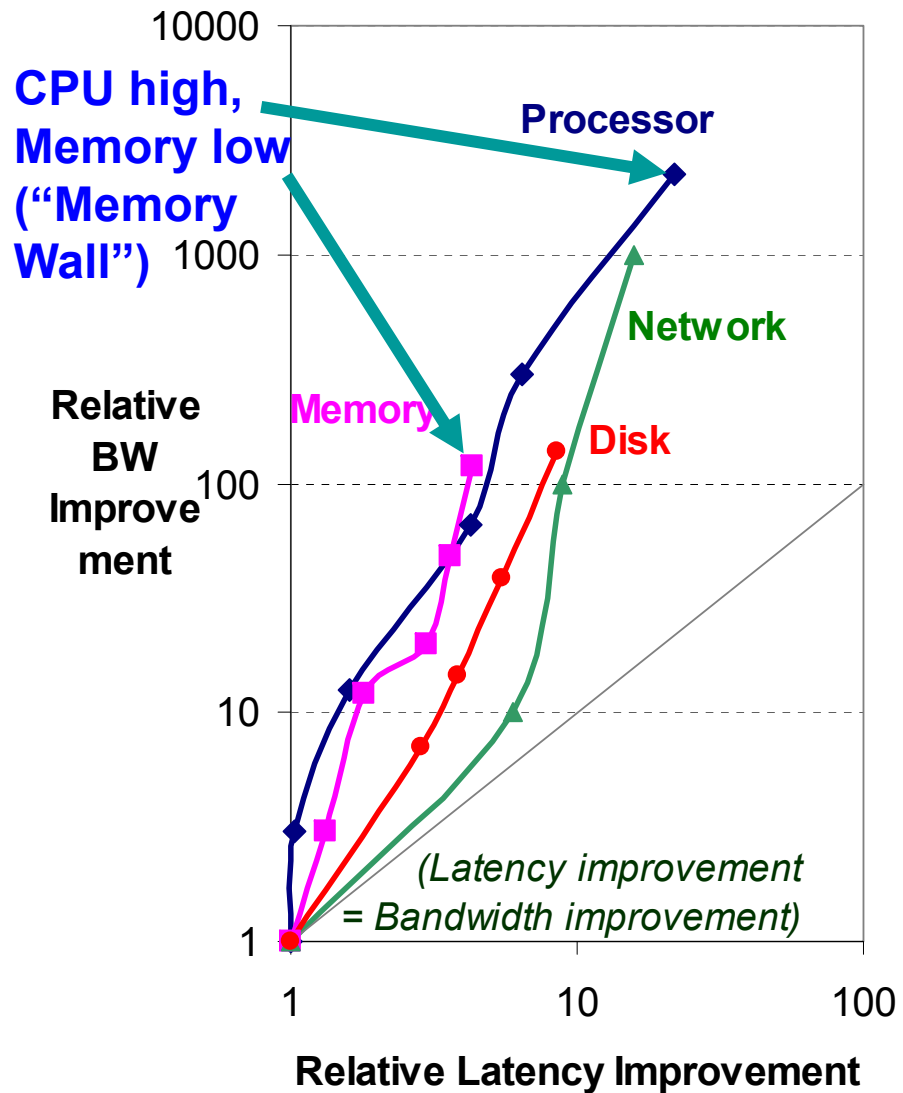
Quantum chemistry/object oriented

Weather research and forecasting

Magneto hydrodynamics (astrophysics)

**...και κάποιες σημαντικές αρχές/τάσεις**

# Latency Lags Bandwidth



# Rule of Thumb for Latency Lagging BW

- In the time that bandwidth doubles, latency improves by no more than a factor of 1.2 to 1.4
- Bandwidth improves by more than the square of the improvement in Latency

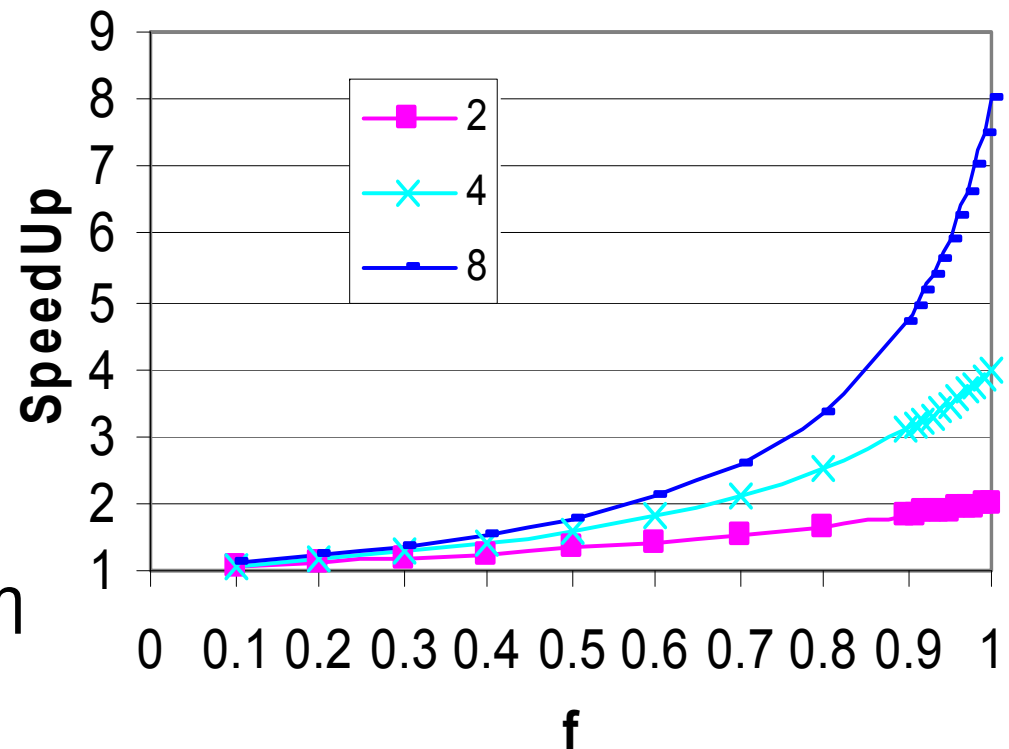
# Focus on the Common Case

- Common sense guides computer design
  - E.g., Instruction fetch and decode unit used more frequently than multiplier, so optimize it 1st
  - E.g., If database server has 50 disks / processor, storage dependability dominates system dependability, so optimize it 1<sup>st</sup>
- Frequent case is often simpler and can be done faster than the infrequent case
  - E.g., overflow is rare when adding 2 numbers, so improve performance by optimizing more common case of no overflow
  - May slow down overflow, but overall performance improved by optimizing for the normal case
- What is frequent case and how much performance improved by making case faster => [Amdahl's Law](#)

# Amdhal's Law

- $\text{SpeedUp} = 1/(1-f + f/P)$
- $f$ : fraction of program time that is improved
- $P$ : factor of improvement

- Μην βελτιστοποιήσετε ένα μηχανισμό αν δεν είναι χρήσιμος συχνά
- Κάνετε την συχνή περίπτωση γρήγορη



# Κόστος Επεξεργαστή

- Το κόστος ενός επεξεργαστή επηρεάζεται από το yield
  - Το ποσοστό των chips που κατασκευάζονται και δεν έχουν κατασκευαστικά λάθη
  - Επηρεάζεται από το μέγεθος του chip και του wafer
  - Δες τε βιβλίο/HW

